



## โครงการลิตโดยสาร

### เสนอ

มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริ  
สมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี

### จัดทำโดย

นายรันเวย์	ไชยวร	ระดับชั้นมัธยมศึกษาปีที่ ๖
นายพิสิฐ	ไผ่สมบูรณ์	ระดับชั้นมัธยมศึกษาปีที่ ๖
นายภาคนิพนธ์	ธูระตา	ระดับชั้นมัธยมศึกษาปีที่ ๖

### อาจารย์ที่ปรึกษา

นางสาวรุ่งรัตน์ จีรวิทย์ขจร

โรงเรียนปิยชาติพัฒนา ในพระราชูปถัมภ์ฯ  
ตำบลพรหมณี อำเภอเมืองนครนายก จังหวัดนครนายก  
สำนักงานเขตพื้นที่การศึกษามัธยมศึกษาปราจีนบุรี นครนายก  
สำนักงานคณะกรรมการการศึกษาขั้นพื้นฐาน กระทรวงศึกษาธิการ

ชื่อโครงการ	แบบจำลองลิฟต์ขนส่ง
ผู้จัดทำ	นายรันเวย์ ไชยวร นายพิสิฐ ใฝ่สมบุญ นายภาคินพนธ์ ชูระตา
ที่ปรึกษาโครงการ	นางสาวรุ่งรัตน์ จีรวิทย์ขจร
ปีการศึกษา	2565

### บทคัดย่อ

โครงการเรื่อง ลิฟต์ขนส่ง มีจุดมุ่งหมาย คือ ประดิษฐ์โครงสร้างลิฟต์เพื่อจำลองการที่ลิฟต์ทำงานในเวลาขึ้นลงระหว่างชั้น1-4 ชั้น และเพื่อที่จะศึกษาวงจรโค้ดของการขึ้น-ลงลิฟต์ และแสดงเลขของลิฟต์เพื่อหาแนวคิดเมื่อสายสลิงขาดเพื่อที่จะทำให้สินค้าปลอดภัยเพิ่มอีกด้วย คณะผู้ทำโครงการสังเกตพบปัญหาในเรื่องของการทำแนวทางลิฟต์ในการใช้ที่ใหม่ๆ และสำหรับคนที่ศึกษาวงจรโค้ดของลิฟต์ และปัญหาที่ใหญ่ที่สุดนั่นก็คือการที่สายสลิงของลิฟต์ขาดแล้วทำให้ลิฟต์ตก เราจึงหาทางแก้ไขในการที่จะหยุดลิฟต์จะตกด้วยการหาอุปกรณ์มาช่วยเพื่อที่จะทำให้ลิฟต์ไม่ตกตอนที่สลิงขาด

## กิตติกรรมประกาศ

ขอขอบคุณพระคุณ นางสาวสุภาภรณ์ เพาะบุญ ผู้อำนวยการโรงเรียนปิยชาติพัฒนาฯ ที่ได้อนุมัติและช่วยเหลือ เรื่องงบประมาณการดำเนินงานจนโครงการสำเร็จไปด้วยดี

โครงการนี้สำเร็จไปด้วยความกรุณาจาก อาจารย์รุ่งรัตน์ จีรวิทย์ขจร อาจารย์ที่ปรึกษา โครงการที่ได้ให้คำแนะนำ แนวคิด ตลอดจนการแก้ปัญหา ข้อบกพร่องต่างๆ โดยตลอดจนการ แก้ไขปัญหา จนโครงการเล่มนี้เสร็จสมบูรณ์

ขอกราบขอบพระคุณพ่อ คุณแม่ และผู้ปกครอง ที่ให้คำปรึกษาในเรื่องต่างๆ รวมทั้งเป็นกำลังใจที่ดีเสมอมา สุดท้ายนี้ ขอขอบคุณเพื่อนๆ ที่ได้สละเวลามาช่วยเหลือในการดำเนินโครงการให้สำเร็จลุล่วงไปด้วยดี

คณะผู้จัดทำ

## สารบัญ

เรื่อง	หน้า
บทคัดย่อ	ก
กิตติกรรมประกาศ	ข
บทที่ 1 บทนำ	1
1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงการ	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ	1
1.3 สมมติฐานของโครงการ	1
1.4 วิธีการดำเนินการ	1
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	1
1.6 นิยามคำศัพท์	2
บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	3
2.1 Board Arduino MEGA	3
2.2 Servo Motor	3
2.3 RFID-RC522	3
2.4 DC Gear Motor	3
2.5 Ultra Sonic	3
2.6 BreadBoard / ProtoBoard	3
2.7 Micro Switch	4
2.8 Switching Power Supply	4
2.9 L298N Motor Driver Module	4
บทที่ 3 วิธีดำเนินงานโครงการ	5
3.1 วัสดุ อุปกรณ์ และโปรแกรมที่ใช้ในการพัฒนา	5
3.2 ขั้นตอนการดำเนินงาน	5
บทที่ 4 ผลการดำเนินงาน	6
4.1 ผลการดำเนินงาน	6
4.2 การนำไปใช้	6
บทที่ 5 สรุปผล อภิปรายผล และข้อเสนอแนะ	7
5.1 สรุปผลการดำเนินโครงการ	7
5.2 ปัญหาและอุปสรรคในการดำเนินโครงการ	7
5.3 ข้อเสนอแนะ	7

## สารบัญ (ต่อ)

เรื่อง	หน้า
บรรณานุกรม	8
ภาคผนวก	10
ภาคผนวก ก รูปภาพอุปกรณ์ที่ใช้ในการทำโครงการ	11
ภาคผนวก ข รูปภาพการดำเนินงาน	14
ประวัติผู้จัดทำ	17

## บทที่ 1

### บทนำ

#### 1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงการ

ปัจจุบันนี้โลกของเรานั้นมีเทคโนโลยีที่มีการพัฒนาล้ำยุคสมัยมามากมาย แม้กระทั่งตึกที่สูงจะมีเยอะขึ้นมาก ๆ ในอนาคต เพราะฉะนั้นสิ่งที่อำนวยความสะดวกในการพาผู้คน หรือสิ่งของขึ้นไปบนชั้นต่างๆได้นั้นคือ “ลิฟต์” เพราะฉะนั้น ลิฟท์ จึงได้มาเป็นหัวข้อในการพัฒนานำเอาระบบใหม่ๆมาใช้ในโครงการนี้ โดยการที่ทำแบบจำลองขึ้นมาแล้วจึงนำเอาระบบใหม่ๆเข้ามา ไม่ว่าจะเป็นระบบความปลอดภัย ระบบอัตโนมัติ และระบบการทดแรง

#### 1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ

- 1.2.1 เพื่อค้นหาระบบแบบใหม่เข้ามาในลิฟต์
- 1.2.2 เพื่อการพัฒนาระบบของตัวลิฟท์ในปัจจุบันให้ดียิ่งขึ้น
- 1.2.3 เพื่อหาความปลอดภัยกับผู้โดยสาร และสิ่งของในตัวลิฟต์
- 1.2.4 เพื่อฝึกฝนและพัฒนาฝีมือของผู้จัดทำโครงการ

#### 1.3 สมมติฐานของโครงการ

- 1.3.1 ลิฟท์สามารถใช้งานได้จริง
- 1.3.2 สามารถทำตามคำสั่งได้

#### 1.4 วิธีการดำเนินงาน

- 1.4.1 สังเกตพบปัญหาเรื่องความปลอดภัย
- 1.4.2 นำปัญหาดังกล่าว มาปรึกษากับคณะผู้จัดทำและอาจารย์ที่ปรึกษา
- 1.4.3 วางแผนและออกแบบโครงสร้างการทำงานของลิฟท์
- 1.4.4 เขียนเอกสารของงบประมาณจากโรงเรียน
- 1.4.5 ดำเนินการจัดซื้ออุปกรณ์ต่างๆ ที่เกี่ยวกับการทำลิฟท์
- 1.4.6 ดำเนินตามแผนการที่ได้กำหนดไว้ และทำการทดสอบอุปกรณ์
- 1.4.7 โครงการเสร็จสมบูรณ์ และนำเสนอ

#### 1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.5.1 สามารถนำไปพัฒนาต่อได้
- 1.5.2 ระบบการป้องกันสามารถนำไปพัฒนาต่อได้

## 1.6 นิยามคำศัพท์

- 1.6.1 RFID-RC522 เป็นอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับการสแกนคีย์การ์ด
- 1.6.2 Matrix Keypad 3x4 สวิตช์ปุ่มกดที่ใช้ในการใส่รหัสผ่านแบบตัวเลข
- 1.6.3 2 Wire Geek Servo 360 Degree Motor มอเตอร์ตัวเล็กไว้ใช้เก็บเชือก

## บทที่ 2

### เอกสารที่เกี่ยวข้อง

ในการศึกษาและจัดทำโครงงาน แบบจำลองลิฟท์ขนส่ง คณะผู้จัดทำได้ศึกษาทฤษฎี หลักการ แนวคิด เอกสารที่เกี่ยวข้องดังนี้

#### 2.1 Board Arduino MEGA

Arduino MEGA คือ บอร์ดรุ่นใหญ่ในกลุ่มบอร์ด Arduino โดยใช้ Atmega2560 เป็นไมโครคอนโทรลเลอร์หลัก ซึ่งไมโครคอนโทรลเลอร์ตัวนี้แตกต่างจาก Atmega328 ที่ใช้อยู่กับบอร์ด Arduino UNO โดย Arduino MEGA มี Digital Pins ๕๔ อินพุต/เอาต์พุต ดิจิตอล จำนวน ๕๔ ขา ( เป็น PWM ได้ ๑๕ ขา ) มี Analog Input ๑๖ ขา

#### 2.2 Servo Motor

อุปกรณ์แม่เหล็กไฟฟ้าแบบหนึ่งที่ใช้ในการหมุนตัวขับไปยังตำแหน่งต่างๆ ด้วยความแม่นยำ

#### 2.3 RFID-RC522

RFID RC522 Read/Write Module (SPI) เป็น RFID ทำงานที่ย่านความถี่ HF 13.56 MHz แบบ Mifare (ISO-14443) ในชุดมาพร้อมกับ Tag Card และ Tag Key สามารถใช้งานได้ทั้งเขียนและอ่าน RFID tag ได้ ทำงานที่แรงดันไฟขนาด 3.3 โวลต์ เชื่อมต่อกับไมโครคอนโทรลเลอร์ด้วย SPI Interface การใช้งาน RFID RC522 Read/Write Module (SPI) สามารถใช้งานร่วมกับ Arduino ได้

#### 2.4 DC Gear Motor

มอเตอร์เกียร์ (Gear Motor) เป็นอุปกรณ์ไฟฟ้าชนิดหนึ่ง โดยอาศัยหลักการทำงานจากมอเตอร์ในการแปลงพลังงานไฟฟ้าเป็นพลังงานกลเพื่อทำให้วัตถุเคลื่อนที่ และมีฟันเฟืองหรือเกียร์ทำหน้าที่ลดรอบความเร็วหรือทดรอบ และเพิ่มแรงบิดเพื่อให้สามารถขับเคลื่อนได้ตามที่ต้องการ

#### 2.5 Ultra Sonic

เซ็นเซอร์ที่ใช้สำหรับตรวจจับวัตถุต่างๆ โดยอาศัยหลักการสะท้อนของคลื่นความถี่เสียง และ คำนวณหาค่าระยะทางได้จากการเดินทางของคลื่นและนำมาเทียบกับเวลา

#### 2.6 BreadBoard / ProtoBoard

บอร์ดพลาสติกสำหรับใช้ต่อวงจรต้นแบบ บนผิวหน้าของ Breadboard จะมีรูอยู่มากมายโดยแต่ละรูที่อยู่ในแถวเดียวกันจะมีการเชื่อมต่อกันอยู่ภายในเมื่อเรานำสายไฟสองเส้น มาเสียบลงบน Breadboard ตรงตำแหน่งของรูที่อยู่ในแถวแนวนอนเดียวกัน จะทำให้สายไฟทั้งสองเส้นนั้นเชื่อมต่อกัน ถือเป็นสายไฟเส้นเดียวกัน



## 2.7 Micro Switch

ชนิดของสวิตช์กลไกการติดต่อที่ถูกปกคลุมด้วยเปลือกและมีแกนขับนอกสวิตช์ เป็นอุปกรณ์ที่มีช่วงการติดต่อขนาดเล็กจำนวนมากและกลไกที่รวดเร็วแล้วใช้ตารางเวลาที่กำหนดและแรงที่ต้องการเพื่อดำเนินการสวิตช์

## 2.8 Switching Power Supply

อุปกรณ์แปลงแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับที่มีแรงดันสูง เช่น 220VAC ไปเป็นแรงดันไฟฟ้าที่มีแรงดันต่ำ โดย Switching Power Supply จะทำงานในลักษณะเดียวกันกับหม้อแปลงแรงดันทั่วไป แต่มีประสิทธิภาพที่ดีกว่า และมีขนาดเล็กกว่า โดยหลักการทั่วไปของ Switching Power Supply จะประกอบด้วย เรกติไฟเออร์ (Rectifier) ทำหน้าที่ แปลงแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับให้เป็นแรงดันไฟฟ้ากระแสตรง, คอนเวอร์เตอร์ (Converter) ทำหน้าที่ แปลงความถี่แรงดันไฟฟ้ากระแสตรงให้เป็นแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับที่มีความถี่สูง และแปลงแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับให้เป็นแรงดันไฟฟ้ากระแสตรง โดยมีความต้านทานทางด้านเอาต์พุตของแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงให้ได้ตามความต้องการอีกครั้ง

## 2.9 L298N Motor Driver Module

โมดูลขับมอเตอร์ที่ใช้ชิพ L298N สามารถขับมอเตอร์ได้ 2 ตัวแบบแยกอิสระ สามารถควบคุมความเร็วมอเตอร์ได้ ใช้ไฟ 5 โวลต์ สามารถรับไฟเข้า 7-35 โวลต์ได้ มีวงจรรีจูล์เลตในตัว ขับมอเตอร์กระแสสูงสุดได้ 2A

## บทที่ 3

### วิธีการดำเนินงาน

#### 3.1 วัสดุ อุปกรณ์ และโปรแกรมที่ใช้ในการพัฒนา

ลำดับที่	อุปกรณ์	จำนวน
1	Arduino MEGA	1 บอร์ด
2	RFID-RC522	1 อัน
3	Ultra Sonic	1 อัน
4	BreadBoard / ProtoBoard	1 อัน
5	DC Gear Motor	1 ตัว
6	Servo Motor	1 ตัว
7	Micro Switch	4 อัน
8	L298N Motor Driver Module	1 อัน
9	สายไปจัมป์ ผู้-ผู้ ( คละสีได้ )	2 ชุด
10	สายไปจัมป์ เมีย-เมีย ( คละสีได้ )	2 ชุด
11	สายไฟจัมป์ ผู้-เมีย (คละสีได้ )	2 ชุด

#### 3.2 ขั้นตอนการดำเนินงาน

การทำงานของตัวลิฟท์จะแยกเป็น 2 ระบบ

3.2.1 การทำงานของตัวลิฟท์ การทำงานของลิฟท์ขนส่งที่พวกเราได้ออกแบบ คือ จะต้องสแกนตัว Key Tag ของ RFID-RC522 เพื่อที่จะให้ลิฟท์สามารถทำการเริ่มคำสั่งของลิฟท์ได้ ถ้าหากเราไม่สแกนตัว Key Tag ตัวลิฟท์ จะไม่สามารถทำงานได้

3.2.2 การทำงานของเซฟตี้ การทำงานของเซฟตี้คือจะมีฟันเฟืองอยู่บนคานที่จะหมุนได้อิสระแต่เมื่อเชือกขาดจะมีกลไกลงมาล็อกตัวเฟือง ทำให้ตัวเฟืองหยุดการเคลื่อนที่ของตัวลิฟท์

## บทที่ 4

### ผลการดำเนินงาน

#### 4.1 ผลการดำเนินงาน

การดำเนินงานในส่วนของการเคลื่อนที่ของตัวลิฟต์ โดยการใช้คำสั่งจาก Arduino MEGA สำเร็จและเป็นไปตามสมมติฐานของโครงการ คือ ตัวลิฟต์สามารถเคลื่อนที่ขึ้น-ลง ไปยังชั้นที่ต้องการและสามารถบรรทุกสิ่งของน้ำหนัก 1 กิโลกรัมได้ และในกรณีที่ลิฟต์ตก จะมีระบบบัฟเฟอร์และเซฟตี้ในการป้องกันและช่วยลดความเสียหายของสินค้าภายในลิฟต์

#### 4.2 การนำไปใช้

นำโครงการลิฟต์นี้ไปใช้เป็นแบบจำลองในการพัฒนาตัวลิฟท์ในอนาคต และเป็นแบบอย่างใหม่ๆ

## บทที่ 5

### สรุปผล อภิปรายผล และข้อเสนอแนะ

#### 5.1 สรุปผลการดำเนินงาน

ลิฟต์สามารถใช้ได้จริงตรงตามวัตถุประสงค์ของโครงการ คือ สามารถเคลื่อนที่ขึ้น-ลง ไปยังชั้นที่ต้องการได้ และสามารถบรรทุกสิ่งของน้ำหนักอย่างน้อย 1 กิโลกรัม

#### 5.2 ปัญหาและอุปสรรคในการดำเนินโครงการ

- 5.2.1 มีความรู้ความเข้าใจในนวัตกรรมในเรื่องสิ่งประดิษฐ์ไม่เพียงพอ
- 5.2.2 ขาดผู้เชี่ยวชาญชำนาญการด้านนวัตกรรมและสิ่งประดิษฐ์ในการให้คำแนะนำ
- 5.2.3 มีการลองผิดลองถูกในการทำโครงการ จึงทำให้งานล่าช้า ความเข้าใจสับสน
- 5.2.4 ความแข็งแรงของวัสดุในการประกอบชิ้นงานไม่เพียงพอ

#### 5.3 ข้อเสนอแนะ

- 5.3.1 อนาคตจะมีการพัฒนาให้มีคุณภาพยิ่งขึ้น
- 5.3.2 เพิ่มความปลอดภัยของตัวลิฟท์ ในกรณีลิฟท์ตก

## บรรณานุกรม

Ultrasonic Sensor คืออะไร [ออนไลน์] เข้าถึงได้จาก

<https://mall.factomart.com/what-is-ultrasonic-sensor/> [สืบค้น 28 พฤศจิกายน 2565]

L298N Motor Driver Module โมดูลขับมอเตอร์ ควบคุมมอเตอร์

<https://www.arduino4.com/product/40/l298n-motor-driver-module%E0%B9%82%E0%B8%A1%E0%B8%94%E0%B8%B9%E0%B8%A5%E0%B8%82%E0%B8%B1%E0%B8%9A%E0%B8%A1%E0%B8%AD%E0%B9%80%E0%B8%95%E0%B8%AD%E0%B8%A3%E0%B9%8C%E0%B8%84%E0%B8%A7%E0%B8%9A%E0%B8%84%E0%B8%B8%E0%B8%A1%E0%B8%A1%E0%B8%AD%E0%B9%80%E0%B8%95%E0%B8%AD%E0%B8%A3%E0%B9%8C>  
[สืบค้น 28 พฤศจิกายน 2565]

Switching Power Supply คืออะไร และมีหลักการทำงานอย่างไร?

<https://www.primusthai.com/primus/Knowledge/info?ID=224> [สืบค้น 28 พฤศจิกายน 2565]

Arduino Startup kit บทที่ 4 : บอร์ดทดลอง

<https://www.gravitechthai.com/review-detail.php?WP=pUEgoaqyGUEgozqiqTAcG3vDpYy94UqzGPMgAzqCqWOchKwtpUOgWap3GQSgG2rDqYyc4Uuw> [สืบค้น 28 พฤศจิกายน 2565]

RFID Card Read/Write Module Kit (RC522)

<https://www.thaieasyelec.com/product/486/rfid-card-read-write-module-kit-rc522>  
[สืบค้น 28 พฤศจิกายน 2565]

Micro Switch คืออะไร

<http://th.thermal-heating.com/info/what-is-the-micro-switch-21750712.html>  
[สืบค้น 28 พฤศจิกายน 2565]

มอเตอร์เกียร์คืออะไร

<https://www.pneuhyd.co.th/%E0%B8%9A%E0%B8%97%E0%B8%84%E0%B8%A7%E0%B8%B2%E0%B8%A1-%E0%B8%99%E0%B8%B4%E0%B8%A7%E0%B9%80%E0%B8%A1%E0%B8%95%E0%B8%B4%E0%B8%81%E0%B8%AA%E0%B9%8C-%E0%B9%84%E0%B8%AE%E0%B8%94%E0%B8%A3%E0%B8%AD%E0%B8%A5%E0%B8%B4%E0%B8%81/2845->

%E0%B8%A1%E0%B8%AD%E0%B9%80%E0%B8%95%E0%B8%AD%E0%B8%A3%E0%B9%8C%E0  
%B9%80%E0%B8%81%E0%B8%B5%E0%B8%A2%E0%B8%A3%E0%B9%8C%E0%B8%84%E0%B8  
%B7%E0%B8%AD%E0%B8%AD%E0%B8%B0%E0%B9%84%E0%B8%A3.html

[สืบค้น 28 พฤศจิกายน 2565]

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก  
รูปภาพอุปกรณ์ที่ใช้ในการทำโครงการ



	Arduino MEGA 2560
	Ultrasonic Sensor
	DC Gear Motor
	2 Wire Geek Servo
	Module Motor
	AC DC Power Supply

	Arduino Cable
	Jumper Cable Male/Male
	Jumper Cable Female/Female
	Jumper Cable Male/Female
	RFID-RC522

ภาคผนวก ข  
รูปภาพการดำเนินงาน



รูปที่ 1



รูปที่ 2



รูปที่ 3



รูปที่ 4



รูปที่ 5

## ประวัติผู้จัดทำ

ชื่อ-สกุล	นายรันเวย์ ไชยวรร
ชื่อเรื่อง	โครงการงาน แบบจำลองลิฟท์ขนส่ง
ระดับชั้น	มัธยมศึกษาปีที่ 6
ประวัติส่วนตัว	
วัน / เดือน / ปีเกิด	24 มีนาคม พุทธศักราช 2548
อายุ	17 ปี
ที่อยู่ปัจจุบัน	143 หมู่ 13 ตำบลโคกไผ่ อำเภอหนองแค จังหวัดสระบุรี 18230
ประวัติการศึกษา	
ปี 2554-2559	ระดับชั้นประถมศึกษาปีที่ 1-6 โรงเรียนบำรุงปัญญา สระบุรี
ปี 2560-ปัจจุบัน	ระดับชั้นมัธยมศึกษาปีที่ 1-6 โรงเรียนปิยะชาติพัฒนาฯ นครนายก

## ประวัติผู้จัดทำ

ชื่อ-สกุล	นายพิสิฐ ใฝ่สมบูรณ์
ชื่อเรื่อง	โครงการ แบบจำลองลิฟท์ขนส่ง
ระดับชั้น	มัธยมศึกษาปีที่ 6
ประวัติส่วนตัว	
วัน / เดือน / ปีเกิด	26 สิงหาคม พุทธศักราช 2547
อายุ	18 ปี
ที่อยู่ปัจจุบัน	46 หมู่ 4 ตำบลพรหมณี อำเภอเมือง จังหวัดนครนายก 26000
ประวัติการศึกษา	
ปี 2554-2559	ระดับชั้นประถมศึกษาที่ 1-6 โรงเรียนวัดโยธีราษฎร์ศรัทธาราม นครนายก
ปี 2560-ปัจจุบัน	ระดับชั้นมัธยมศึกษาปีที่ 1-6 โรงเรียนปิยะชาติพัฒนาฯ นครนายก

## ประวัติผู้จัดทำ

ชื่อ-สกุล	นายภาคินพนธ์ ชูระตา
ชื่อเรื่อง	โครงการ แบบจำลองลิฟท์ขนส่ง
ระดับชั้น	มัธยมศึกษาปีที่ 6
ประวัติส่วนตัว	
วัน/เดือน/ปีเกิด	วันพุธที่ 23 มิถุนายน พุทธศักราช 2547
อายุ	18 ปี
ที่อยู่ปัจจุบัน	60/3 หมู่ 14 ตำบลพรหมณี อำเภอเมือง จังหวัดนครนายก 26000
ประวัติการศึกษา	
ปีพุทธศักราช 2554-2559	ระดับชั้นประถมศึกษาปีที่ 1-6 โรงเรียนวัดโยธีราษฎร์ศรัทธาราม นครนายก
ปีพุทธศักราช 2560-ปัจจุบัน	ระดับชั้นมัธยมศึกษาปีที่ 1- ปัจจุบัน โรงเรียนปิยะชาติพัฒนา ใน พระราชูปถัมภ์ฯ นครนายก